

IL TEOREMA DELLA MEDIA

1. TEOREMA DELLA MEDIA

Lemma 1. Sia φ una funzione di classe C^2 su B_ρ . Allora

$$\frac{\partial}{\partial r} \left[\int_{\partial B_r} \varphi \right] = \frac{1}{d\omega_d r^{d-1}} \int_{B_r} \Delta \varphi(x) dx$$

Proof.

$$\begin{aligned} \frac{\partial}{\partial r} \left[\int_{\partial B_r} \varphi \right] &= \frac{\partial}{\partial r} \left[\frac{1}{d\omega_d} \int_{\partial B_1} \varphi(r\theta) d\theta \right] = \frac{1}{d\omega_d} \int_{\partial B_1} \theta \cdot \nabla \varphi(r\theta) d\theta \\ &= \frac{1}{d\omega_d r^{d-1}} \int_{\partial B_r} \frac{x}{|x|} \cdot \nabla \varphi(x) d\mathcal{H}^{d-1}(x) = \frac{1}{d\omega_d r^{d-1}} \int_{B_r} \Delta \varphi(x) dx. \quad \square \end{aligned}$$

Osservazione 2. Siano Ω un aperto di \mathbb{R}^d , $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ e $f \in L_{loc}^1(\Omega)$. Sia u una soluzione di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega,$$

in senso delle distribuzioni, ovvero

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = \int_{\Omega} f(x) \varphi dx \quad \text{per ogni } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Sia $\phi \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d)$ una funzione data e, per ogni $\varepsilon > 0$, sia

$$\phi_\varepsilon \in C_c^\infty(\mathbb{R}^d) \quad \text{la funzione } \phi_\varepsilon(x) = \phi(x/\varepsilon).$$

Allora, per ogni aperto $D \Subset \Omega$ ed ogni $\varepsilon > 0$ abbastanza piccolo, si ha

$$-\Delta(u * \phi_\varepsilon) = f * \phi_\varepsilon \quad \text{in } D$$

in senso delle distribuzioni.

Teorema 3. Siano Ω un aperto di \mathbb{R}^d , $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ e $f \in L_{loc}^1(\Omega)$. Sia u una soluzione di

$$-\Delta u = f \quad \text{in } \Omega,$$

in senso delle distribuzioni, ovvero

$$\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi dx = \int_{\Omega} f(x) \varphi dx \quad \text{per ogni } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Allora, per ogni

$$B_r(x_0) \subset B_R(x_0) \Subset \Omega$$

abbiamo

$$\int_{\partial B_R(x_0)} u - \int_{\partial B_r(x_0)} u = \int_r^R \frac{1}{d\omega_d s^{d-1}} \int_{B_s(x_0)} (-f(x)) dx ds.$$

Corollario 4 (Proprietà della media per funzioni armoniche). Siano $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un aperto e $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ una funzione armonica. Siano $X_0 \in \Omega$ e $r_0 > 0$ tali che

$$B_{r_0}(X_0) \subset \Omega.$$

Allora:

(i) la funzione $r \mapsto \int_{\partial B_r(X_0)} u$ è costante su $(0, r_0)$.

(ii) la funzione $r \mapsto \int_{B_r(X_0)} u$ è costante su $(0, r_0)$.

2. PROPRIETÀ DELLA MEDIA E REGOLARITÀ DELLE FUNZIONI ARMONICHE

Teorema 5. Siano $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un aperto e $u : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ una funzione misurabile. Allora, sono equivalenti:

- (i) $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ è armonica su Ω (in senso delle distribuzioni);
- (ii) $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ e per ogni $X \in \Omega$ la funzione $r \mapsto \int_{\partial B_r(X)} u$ è costante.
- (iii) $u \in L_{loc}^1(\Omega)$ e per ogni $X \in \Omega$ la funzione $r \mapsto \int_{B_r(X)} u$ è costante.
- (iv) $u \in C(\Omega)$ e per ogni $X \in \Omega$ la funzione $r \mapsto \int_{\partial B_r(X)} u$ è costante.
- (v) $u \in C^\infty(\Omega)$ e $\Delta u = 0$ in Ω .

3. TEOREMA DELLA MEDIA PER LE FUNZIONI SUBARMONICHE

Esercizio 6 (Proprietà della media per funzioni subarmoniche). Siano Ω un aperto di \mathbb{R}^d , $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ e $f \in L_{loc}^1(\Omega)$. Supponiamo che u sia tale che

$$\Delta u + f \geq 0 \quad \text{in } \Omega,$$

in senso delle distribuzioni, ovvero

$$-\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi \, dx + \int_{\Omega} f(x) \varphi \, dx \geq 0 \quad \text{per ogni funzione non-negativa } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Allora, per ogni

$$B_r(x_0) \subset B_R(x_0) \Subset \Omega$$

abbiamo

$$\int_{\partial B_R(x_0)} u - \int_{\partial B_r(x_0)} u \geq \int_r^R \frac{1}{d\omega_d s^{d-1}} \left(- \int_{B_s(x_0)} f(x) \, dx \right) ds.$$

Corollario 7 (Proprietà della media per funzioni subarmoniche). Siano $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ un aperto e $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ una funzione subarmonica. Siano $X_0 \in \Omega$ e $r_0 > 0$ tali che

$$B_{r_0}(X_0) \subset \Omega.$$

Allora:

- (i) la funzione

$$r \mapsto \int_{\partial B_r(X_0)} u$$

è monotona crescente su $(0, r_0)$;

- (ii) la funzione

$$r \mapsto \int_{B_r(X_0)} u$$

è monotona crescente su $(0, r_0)$;

- (iii) la funzione $\tilde{u} : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$

$$\tilde{u}(X) := \lim_{r \rightarrow 0} \int_{B_r(X)} u$$

è misurabile e definita in ogni punto $X \in \Omega$ e

$$\tilde{u} = u \quad \text{quasi-ovunque in } \Omega.$$

Teorema 8 (Proprietà della media per funzioni armoniche). Siano Ω un aperto di \mathbb{R}^d , $u \in H_{loc}^1(\Omega)$ e $f \in L_{loc}^1(\Omega)$. Supponiamo che u sia tale che

$$\Delta u + f \geq 0 \quad \text{in } \Omega,$$

in senso delle distribuzioni, ovvero

$$-\int_{\Omega} \nabla u \cdot \nabla \varphi \, dx + \int_{\Omega} f(x) \varphi \, dx \geq 0 \quad \text{per ogni funzione non-negativa } \varphi \in C_c^\infty(\Omega).$$

Allora, $\mu := \Delta u + f$ è una misura (positiva) di Radon su Ω e per ogni $B_r(x_0) \subset B_R(x_0) \Subset \Omega$ abbiamo

$$\int_{\partial B_R(x_0)} u - \int_{\partial B_r(x_0)} u = \int_r^R \frac{1}{d\omega_d s^{d-1}} \left(\mu(B_s(x_0)) - \int_{B_s(x_0)} f(x) \, dx \right) ds.$$